

# **Seria LUBA 3 AWD**

**1500 / 1500H / 3000 / 3000H / 5000 / 5000H**

## **MANUAL DE UTILIZARE**

Instrucțiuni originale – versiunea 1.0

01/2026



**MAMMOTION**



Acest manual este protejat prin drepturi de autor de compania Mammotion. Fără acordul scris al Mammotion, nicio companie sau persoană fizică nu are voie să copieze, să modifice, să reproducă, să transcrie sau să transmită acest manual în niciun fel și din niciun motiv. Acest manual poate fi modificat în orice moment, fără notificare prealabilă.

Dacă nu se specifică altfel în mod explicit, acest manual servește exclusiv ca ghid de utilizare, iar toate declarațiile și informațiile conținute aici nu constituie niciun fel de garanție.

## Domeniu de utilizare

Roboții Mammotion sunt proiectați pentru îngrijirea gazonului rezidențial și nu sunt destinați utilizării comerciale.

## Jurnal de revizuire

Data	Versiune	Descriere
01/2026	V1.0	Versiunea inițială

# CUPRINS

<b>1 Instrucțiuni de siguranță</b> .....	<b>- 1 -</b>
1.1 Instrucțiuni generale de siguranță .....	- 1 -
1.2 Instrucțiuni de siguranță pentru stația de încărcare .....	- 2 -
1.3 Instrucțiuni de siguranță în timpul tunsului .....	- 2 -
1.4 Instrucțiuni de siguranță pentru baterie.....	- 3 -
<b>2 Introducere</b> .....	<b>- 4 -</b>
2.1 Configurație LUBA 3 AWD .....	- 4 -
2.2 Prezentare generală a produsului.....	- 5 -
2.3 Simboluri produs .....	- 10 -
<b>3 Începutul utilizării</b> .....	<b>- 12 -</b>
3.1 Asamblarea robotului .....	- 12 -
3.2 Instalarea stației de încărcare .....	- 14 -
3.3 Instalarea stației de referință RTK .....	- 17 -
3.4 Descărcarea aplicației Mammotion .....	- 20 -
3.5 Configurarea produsului dvs. ....	- 21 -
3.6 Pregătiri înainte de cosirea gazonului .....	- 22 -
3.7 Cartografierea și cosirea gazonului dvs.....	- 24 -
3.8 Reîncărcare .....	- 25 -
<b>4 Tuns zilnic</b> .....	<b>- 26 -</b>
4.1 DropMow .....	- 26 -
4.2 Sarcină regulată (Setări personalizate).....	- 27 -
4.3 Sarcină programată .....	- 28 -
<b>5 Aplicația Mammotion</b> .....	<b>- 29 -</b>
5.1 Elemente hartă.....	- 29 -
5.2 Setări de cosire .....	- 31 -
5.3 Siguranță și protecție .....	- 32 -

5.4 Securitate și urmărire .....	- 32 -
5.5 Poziționare .....	- 33 -
5.6 Încărcați jurnalele .....	- 34 -
5.7 Actualizare firmware .....	- 34 -
<b>6 Întreținerea .....</b>	<b>- 35 -</b>
6.1 Curățare .....	- 35 -
6.2 Întreținerea lamelor de tăiere .....	- 37 -
6.3 Întreținerea bateriei.....	- 39 -
6.4 Depozitare .....	- 39 -
<b>7 Transport și mutare.....</b>	<b>- 41 -</b>
<b>8 Eliminare.....</b>	<b>- 42 -</b>
<b>9 Specificații produs .....</b>	<b>- 44 -</b>
9.1 Specificații tehnice .....	- 44 -
9.2 Specificații benzi de funcționare (pentru modelele din UE) .....	- 48 -
9.3 Specificații baterie .....	- 50 -
<b>10 Garanție .....</b>	<b>- 51 -</b>

# 1 Instrucțiuni de siguranță

## IMPORTANT

**CITIȚI CU ATENȚIE ÎNAINTE DE UTILIZARE  
PĂSTRAȚI ACEST GHID PENTRU CONSULTĂRI VIITOARE**

## 1.1 Instrucțiuni generale de siguranță

1. Înainte de a utiliza robotul citiți cu atenție și înțelegeți toate instrucțiunile.
2. Utilizați numai piesele și accesoriile recomandate de Mammotion împreună cu robotul.
3. Nu permiteți niciodată copiilor, persoanelor cu capacități fizice, senzoriale sau mentale reduse ori cu lipsă de experiență și cunoștințe, precum și persoanelor care nu sunt familiarizate cu aceste instrucțiuni, să utilizeze robotul. Restricțiile locale pot limita vârsta operatorului.
4. Nu permiteți copiilor să se afle în apropierea robotului sau să se joace cu acesta în timpul funcționării.
5. NU utilizați robotul în zone în care oamenii nu sunt conștienți de prezența acestuia.
6. Nu alergați niciodată în timpul controlului manual al robotului prin intermediul aplicației Mammotion – mergeți la pas. Aveți grijă pe pante și mențineți-vă sprijinul și echilibrul adecvate.
7. Se recomandă ca robotul să fie utilizat numai de persoane care sunt considerate adulte din punct de vedere legal în statul lor de reședință.
8. Nu atingeți piese aflate în mișcare, cum ar fi discul de tăiere, până când mișcarea nu se oprește complet.
9. În cazul în care operați robotul în spații publice, amplasați semne de avertizare în jurul spațiului de lucru; acestea trebuie să conțină următorul text: „Avertisment! Robot de tuns iarba automat! Nu vă apropiați de robot! Supravegheați copiii!”
10. NU lăsați robotul să funcționeze nesupravegheat dacă în apropiere se află animale de companie, copii sau persoane.
11. Purtați încălțăminte rezistentă și pantaloni lungi în timpul operării robotului.
12. Pentru a preveni deteriorarea robotului și apariția unor accidente care implică vehicule și persoane, nu stabiliți spații sau canale de lucru de-a lungul unor alei publice.
13. Nu conectați și nu atingeți un cablu deteriorat până când acesta nu a fost deconectat de la priza de alimentare. În cazul în care cablul se deteriorează în timpul operării, deconectați ștecărul de la priza electrică. Un cablu uzat sau deteriorat crește riscul de electrocutare și trebuie înlocuit de personal de service autorizat.

14. Feriți prelungitoarele de piese periculoase aflate în mișcare, cum ar fi lamele de tăiere, pentru a evita deteriorarea cablurilor și a robotului.
15. NU modificați robotul singur. Modificările pot interfera cu funcționarea robotului, pot provoca vătămări corporale grave și/sau daune materiale sau pot anula garanția. Utilizați numai piese și accesorii aprobate de Mammotion.
16. În cazul în care robotul emite un sunet anormal sau semnalează o alarmă, apăsați imediat butonul STOP.
17. Verificați periodic dacă toate piesele robotului pot funcționa normal.

## **1.2 Instrucțiuni de siguranță pentru stația de încărcare**

1. Nu instalați stația de încărcare în zone în care persoanele se pot împiedica de ea.
2. Nu instalați stația de încărcare în zone unde există riscul de acumulare a apei.
3. Pentru încărcarea robotului, utilizați numai stația de încărcare oficială. Utilizarea incorectă poate duce la electrocutare, supraîncălzire sau scurgeri de lichid coroziv din baterie. În cazul scurgerii de electrolit, clătiți cu apă sau cu un agent neutralizant și solicitați asistență medicală dacă lichidul coroziv intră în contact cu ochii.
4. Țineți stația de încărcare și accesorii la o distanță de cel puțin 60 cm față de materialele combustibile. Defecțiunile sau supraîncălzirea pot reprezenta un risc de incendiu.
5. Pentru utilizatorii din SUA/Canada: În cazul instalării sursei de alimentare în aer liber, utilizați o priză acoperită GFCI (RCD) clasa A cu o carcasă rezistentă la intemperii. În cazul instalării defectuoase, există un risc de electrocutare.

## **1.3 Instrucțiuni de siguranță în timpul tunsului**

1. Feriți mâinile și picioarele de lamele de tăiere. NU introduceți mâna sub robot și nu îl atingeți în timp ce este pornit.
2. NU ridicați și nu mutați robotul când este pornit.
3. Îndepărtați pietrele, crengile, uneltele, jucăriile sau alte obiecte de pe gazon înainte de utilizare pentru a preveni deteriorarea lamelor.
4. Nu puneți obiecte deasupra robotului și a stației de încărcare.
5. Nu utilizați robotul dacă butonul STOP nu funcționează.
6. Evitați coliziunile cu oameni sau animale. Opritiți imediat robotul dacă o persoană sau un obiect apare în calea acestuia.
7. Deconectați întotdeauna robotul atunci când acesta nu este utilizat.

8. Nu utilizați robotul simultan cu aspersoarele retractabile și evitați să configurați un canal în care sunt instalate aspersoarele.
9. Nu utilizați robotul în apă stătută sau în timpul ploilor torențiale.

## **1.4 Instrucțiuni de siguranță pentru baterie**

Bateriile litiu-ion pot exploda sau pot lua foc dacă sunt manipulate greșit. Evitați dezasamblarea, scurtcircuitul, expunerea la apă, foc sau temperaturi ridicate. Manipulați cu grijă și evitați orice fel de abuz mecanic sau electric. Nu depozitați bateriile în lumina directă a soarelui.

1. Utilizați numai stația de încărcare și sursa de alimentare oficiale. Încărcătoarele incompatibile pot provoca electrocutare sau supraîncălzire.
2. NU încercați să reparați sau să modificați bateriile. Încercările de reparații pot avea drept rezultat vătămări corporale grave, din cauza exploziilor sau electrocutării. În cazul apariției unei scurgeri, electroliții degajați sunt corozivi și toxici.
3. Robotul conține baterii care trebuie înlocuite doar de personal de service autorizat.

## 2 Introducere

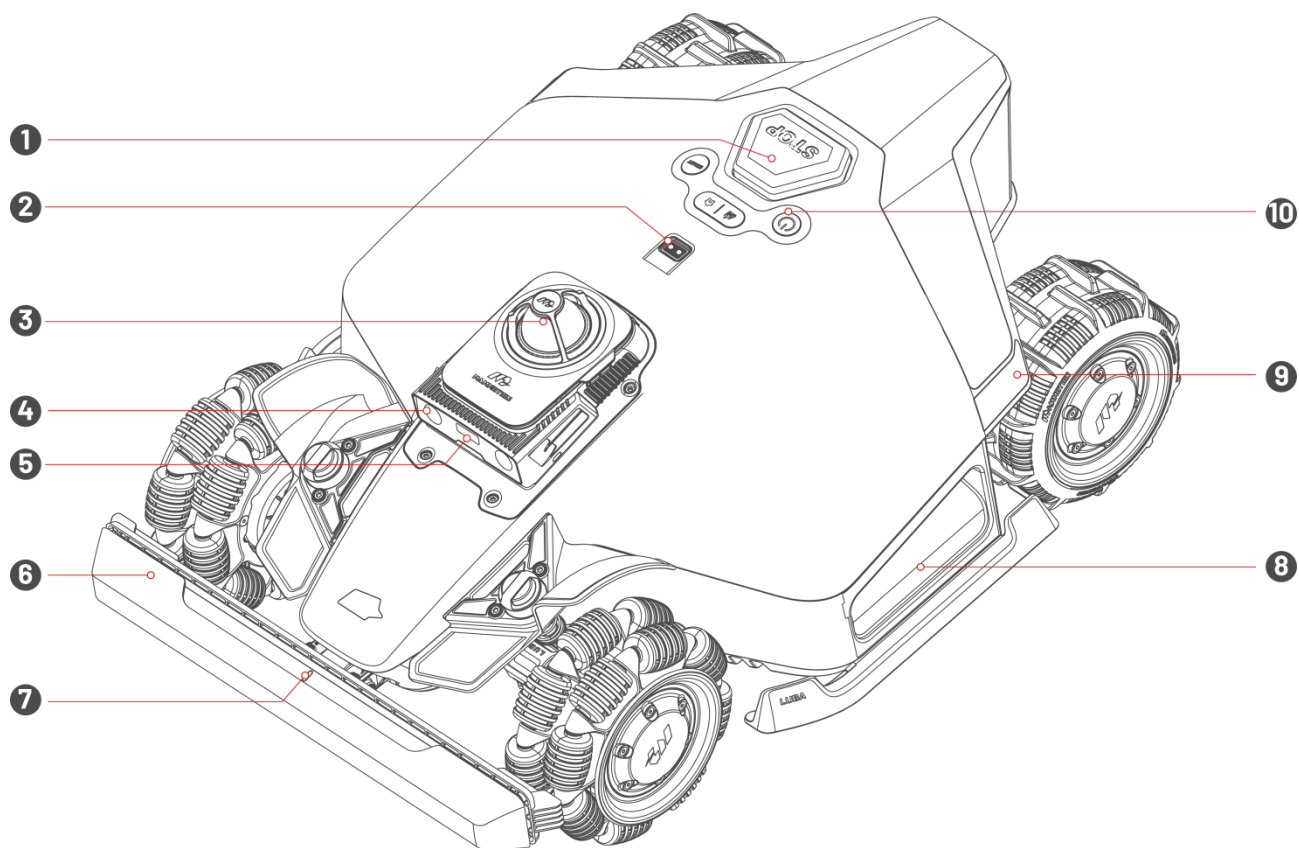
### 2.1 Configurație LUBA 3 AWD

LUBA 3 AWD este disponibil în următoarele configurații:

<b>Produs</b>	<b>Configurație</b>
LUBA 3 AWD 1500	<ul style="list-style-type: none"><li>● Robot</li><li>● Stație de încărcare</li></ul>
LUBA 3 AWD 1500H	
LUBA 3 AWD 3000	<b>Modele UE și Regatul Unit:</b> <ul style="list-style-type: none"><li>● Robot</li><li>● Stație de încărcare</li></ul>
LUBA 3 AWD 3000H	
LUBA 3 AWD 5000	<b>Modele Australia și America de Nord:</b> <ul style="list-style-type: none"><li>● Robot</li><li>● Stație de încărcare</li><li>● Stație de poziționare RTK</li></ul>
LUBA 3 AWD 5000H	

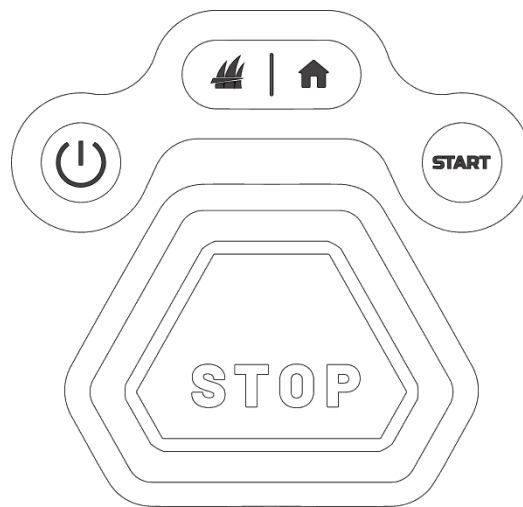
## 2.2 Prezentare generală a produsului











### Vedere de sus



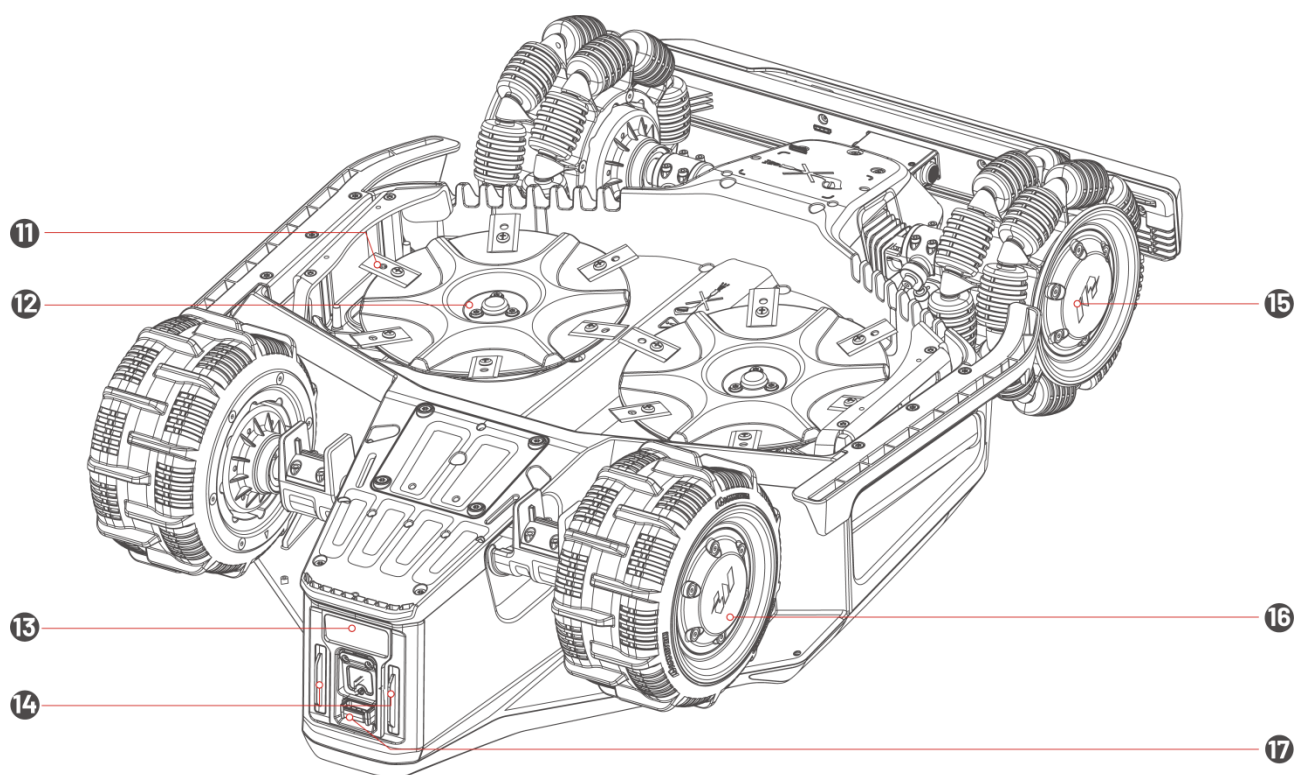
- |                        |                     |
|------------------------|---------------------|
| 1. Buton STOP          | 2. Senzor de ploaie |
| 3. Modul LiDAR 360°    | 4. Modul Vision     |
| 5. Lumină suplimentară | 6. Amortizor        |
| 7. Indicator frontal   | 8. Mâner            |
| 9. Led lateral         | 10. Comenzi         |

## Comenzi



Buton	Descriere
	Apăsați lung pentru a porni/opri robotul.
	Apăsați de două ori pentru a coborî complet discul de tăiere pentru curățare.
	Apăsați de două ori pentru a debloca doar robotul după o oprire de urgență.
	Apăsați pentru a opri în caz de urgență.
 > 	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Apăsați în ordine pentru a continua lucrul.</li> <li>• Apăsați și mențineți apăsat  timp de 5 s, apoi apăsați  pentru a activa DropMow. Consultați <b>4.1 DropMow</b> pentru mai multe informații.</li> </ul>
 > 	Apăsați în ordine pentru a trimite robotul la stația de încărcare.

## Vedere inferioară



**11.** Lamă de tăiere

**12.** Disc de tăiere

**13.** Receptor în infraroșu

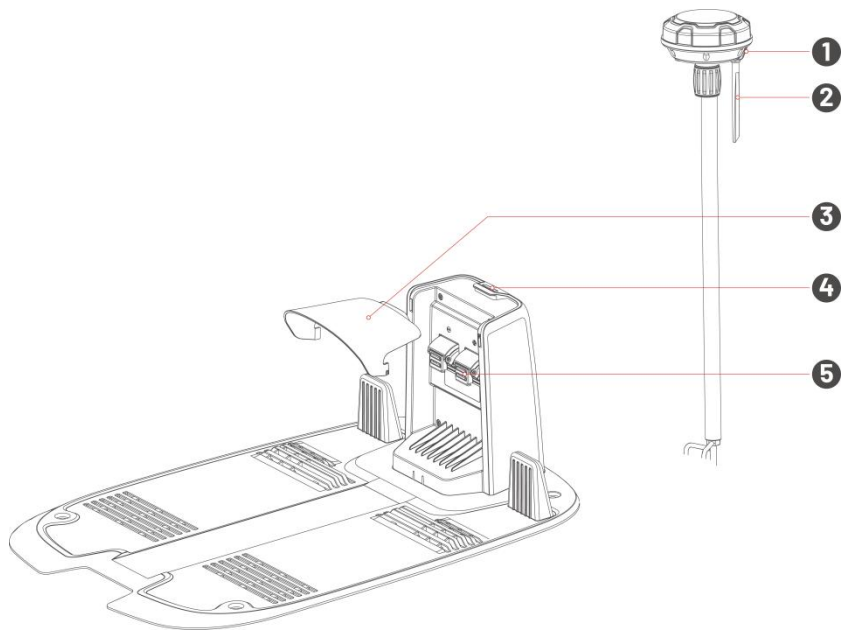
**14.** Pad de încărcare

**15.** Roată omnidirecțională

**16.** Roată spate

**17.** Cheie de securitate

## Stație de încărcare și stație de referință RTK



1. LED stație de referință RTK
2. Antena radio
3. Copertină de ploaie
4. Indicator LED al stației de încărcare
5. Contact de încărcare

## Coduri pentru indicatorii LED

### Robot

Indicator	Culoare	Descriere
<b>Led lateral</b>	Roșu permanent	Robotul funcționează corect.
	Roșu în impulsuri	<ul style="list-style-type: none"><li>● Actualizare OTA în curs.</li><li>● Robotul se încarcă.</li></ul>
	Roșu intermitent lent	<ul style="list-style-type: none"><li>● Buton STOP activat.</li><li>● Baterie consumată.</li><li>● Robotul este blocat.</li><li>● Cheie de securitate instalată incorect.</li><li>● Robotul a fost ridicat, înclinat sau răsturnat.</li></ul>
	Roșu intermitent rapid	<ul style="list-style-type: none"><li>● Defectare sistem robot.</li><li>● Actualizare sistem robot eșuată.</li></ul>
	Stins	<ul style="list-style-type: none"><li>● Robotul este oprit.</li><li>● Robotul este în modul repaus.</li><li>● LED-ul lateral stins în aplicație.</li><li>● Robotul este în modul de control manual, dar este inactiv în prezent.</li></ul>

### Stație de încărcare


Indicator	Culoare	Descriere
<b>LED</b>	Verde intermitent	Robotul este andocat în stația de încărcare.
	Verde permanent	Robotul nu este în stația de încărcare.
	Roșu permanent	Defecțiune a stației de încărcare.
	Stins	Alimentare electrică absentă.







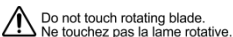




## Stație de poziționare RTK

Indicator	Culoare	Descriere
<b>LED</b>	Albastru intermitent	Stația de poziționare RTK este în curs de actualizare.
	Verde intermitent	Stația de poziționare RTK se inițializează.
	Verde permanent	Modul de poziționare este setat la Antenă prin Datalink și funcționează bine.
	Albastru permanent	Modul de poziționare este setat la Antenă prin internet și funcționează bine.
	Stins	<ul style="list-style-type: none"><li>• Ora locală este între 18:00 și 8:00.</li><li>• Alimentare electrică absentă.</li></ul>
	Roșu permanent	Defecțiune stație de poziționare RTK.

## 2.3 Simboluri produs

Vă rugăm să studiați aceste simboluri găsite pe produs și să le înțelegeți semnificația:

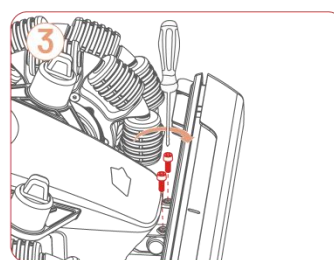
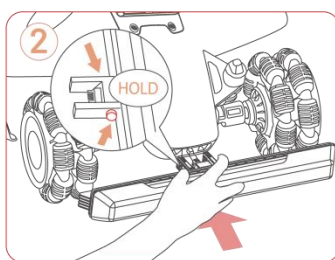
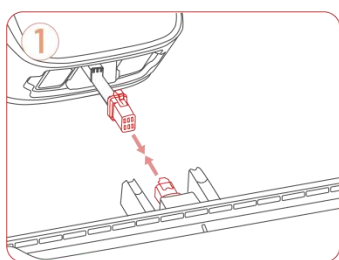
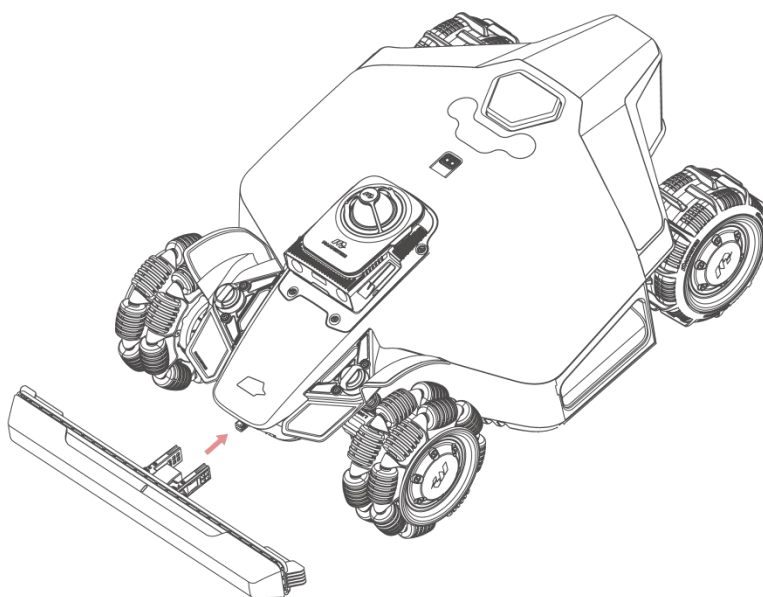
 TS-A210-2807501 E210-1C280750M6	Utilizați unitatea de alimentare detașabilă TS-A210-2807501 / E210-1C280750M6.
 TS-A012-1201002	Utilizați unitatea de alimentare detașabilă TS-A012-1201002.
	Acest produs respectă Directivele UE aplicabile.
<b>Fabricat în China</b>	Acest produs este fabricat în China.
	Nu este permisă eliminarea acestui produs ca deșeu menajer obișnuit. Asigurați-vă că produsul este reciclat în conformitate cu cerințele legale locale.
	Acest produs poate fi reciclat.

	Păstrați ambalajul acestui produs uscat.
	NU acoperiți ambalajul acestui produs.
	NU răsturnați ambalajul acestui produs.
	Acest produs este fragil.
	NU călcați pe acest produs sau pe ambalajul său.
	Aparat de Clasa III.
	AVERTISMENT – NU atingeți lama rotativă.
	AVERTISMENT – Citiți instrucțiunile de utilizare înainte de operarea aparatului.
	AVERTISMENT – Păstrați o distanță de siguranță față de aparat în timpul funcționării.
	AVERTISMENT – Îndepărtați dispozitivul de dezactivare înainte de a lucra la aparat sau de a-l ridica.
	AVERTISMENT – NU vă urcați pe aparat.

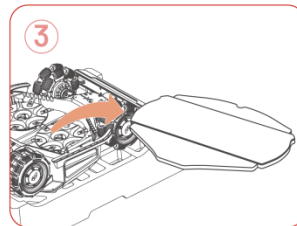
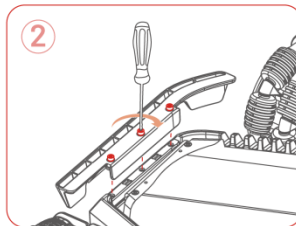
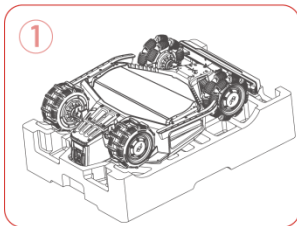
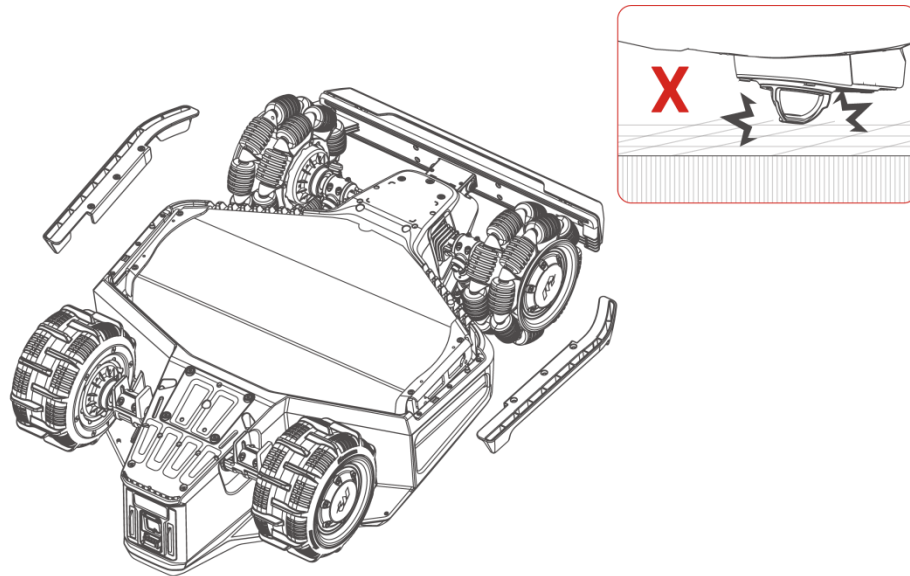
# 3 Începutul utilizării

## 3.1 Asamblarea robotului

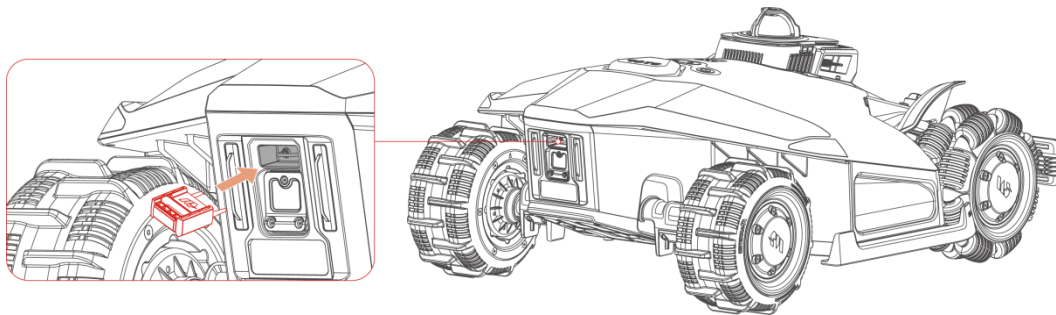
1. Scoateți ușor mufa din partea din față a robotului și conectați-o la bara de protecție.
2. Apăsați și țineți apăsată butoanele laterale pentru a fixa bara de protecție în poziție, asigurându-vă că indicatorul frontal este orientat în sus.
3. Utilizați șurubelnița Phillips inclusă pentru a instala și strânge cele două șuruburi.



4. Așezați robotul cu partea inferioară în sus pe o suprafață moale și curată, având grijă să nu deteriorați modulul LiDAR, și instalați apărătoarele laterale. Strângeți șuruburile folosind șurubelnița cu bit hexagonal inclusă.



5. Introduceți cheia de securitate în fanta pentru cheia din spate.

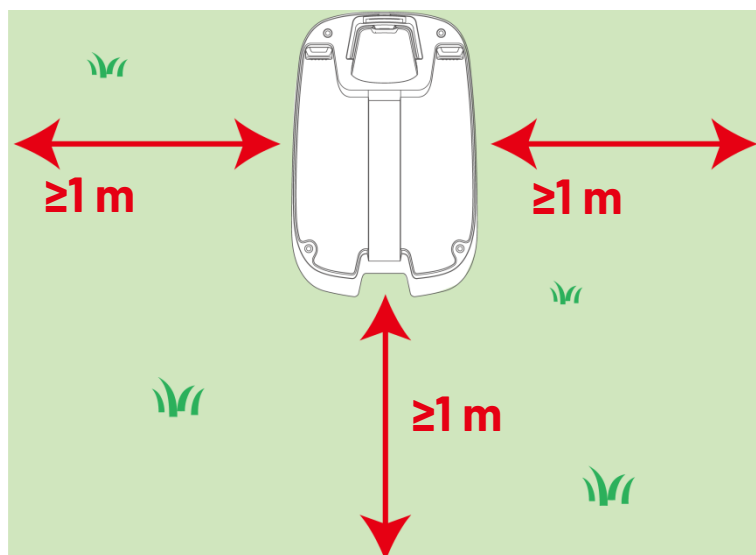


## 3.2 Instalarea stației de încărcare

### Alegerea unei locații pentru stația de încărcare

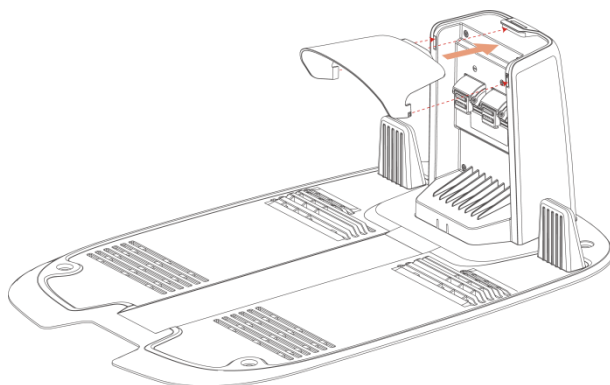
Stația de încărcare este locul unde robotul dvs. se andochează și se reîncarcă. Pentru a asigura o funcționare fără probleme, asigurați-vă că zona de instalare îndeplinește următoarele condiții:

- **Suprafață plană:** Zona trebuie să fie fără denivelări semnificative, pante sau pietre.
- **Sursă de alimentare din apropiere:** Este necesară o priză accesibilă pentru alimentarea stației de încărcare.
- **Spațiu liber în jur:** Nu trebuie să existe obstacole (cum ar fi copaci sau case) la o distanță mai mică de 1 m în stânga, dreapta și în fața stației de încărcare.
- **În apropierea perimetrului gazonului:** Instalați stația de încărcare aproape de perimetrul peluzei pentru o poziționare precisă. Dacă aveți mai mult de un gazon, se recomandă plasarea stației de încărcare între ele pentru o performanță optimă.



## Asamblarea stației de încărcare

1. Atașați parasolarul de ploaie.

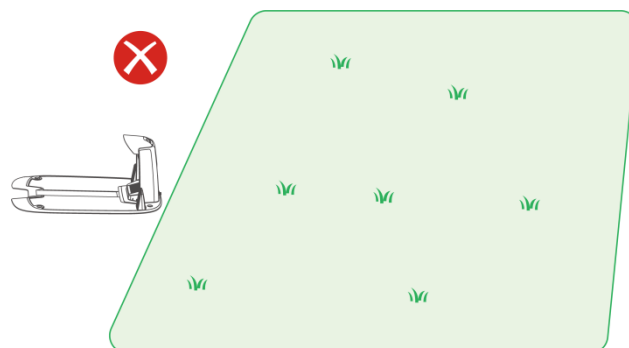
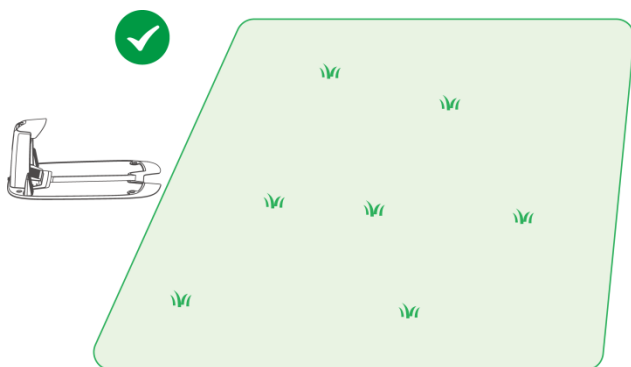
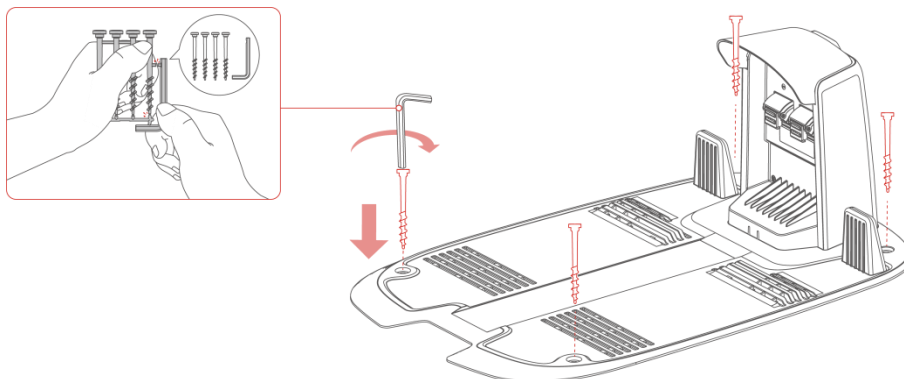


2. Folosiți cei patru țăruși incluși pentru a fixa stația de încărcare în locul ales. Asigurați-vă că stația de încărcare este orientată spre gazon.

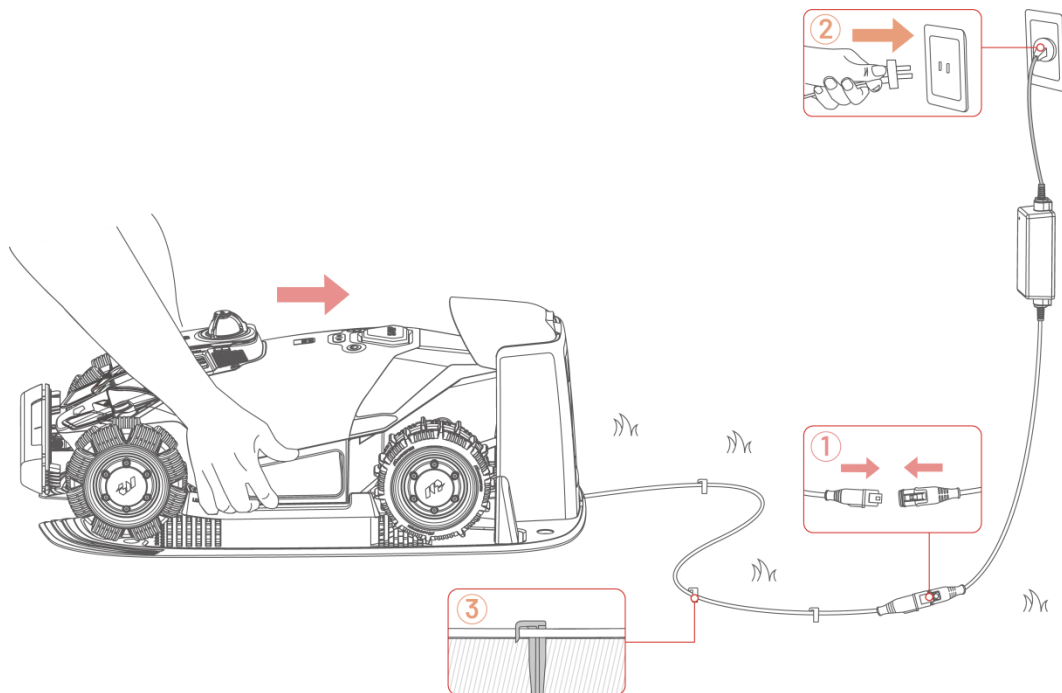
### NOTĂ



Dacă stația de încărcare este instalată pe o suprafață de beton, vă rugăm să o fixați cu șuruburi de expansiune (nu sunt incluse).



3. Conectați cablul stației de încărcare (cel mai lung) la sursa de alimentare a stației de încărcare.
4. Conectați adaptorul stației de încărcare la priza electrică. Fixează cablul cu cuiele pentru cablu incluse.
5. Așezați robotul pe stația de încărcare pentru a începe încărcarea. LED-ul lateral se va aprinde în roșu când robotul este andocat corect.



### NOTĂ

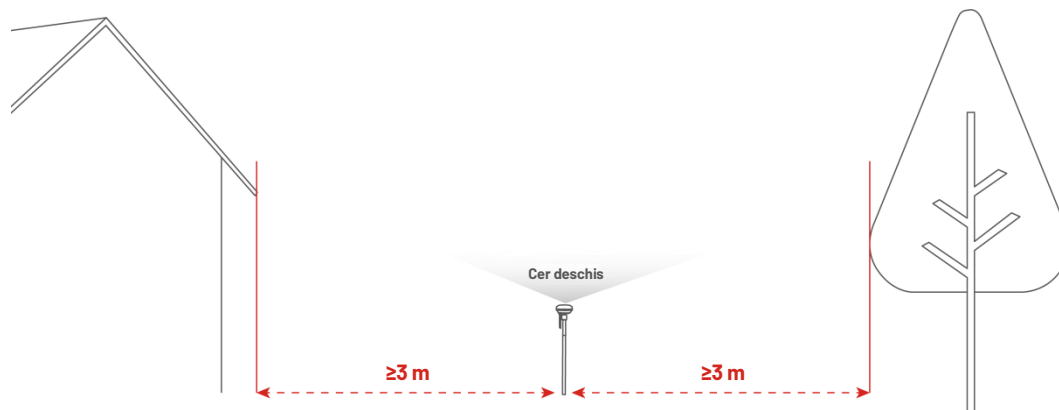
Încărcați robotul pentru utilizarea inițială pentru a-l activa.

## 3.3 Instalarea stației de referință RTK

### Alegerea unei locații pentru stația de referință RTK

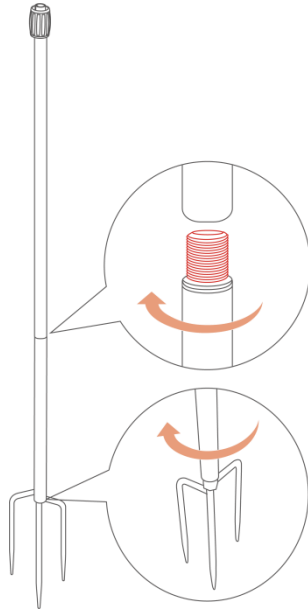
Stația de referință RTK oferă poziționare de înaltă precizie pentru robot. Primește semnale satelitare și transmite date de corecție în timp real către robot. Pentru a asigura o funcționare fără probleme, asigurați-vă că zona de instalare îndeplinește următoarele condiții:

- **Zonă deschisă:** Zona trebuie să aibă o vedere clară către cer.
- **Sursă de alimentare din apropiere:** Este necesară o priză de curent accesibilă.
- **Semnal Wi-Fi puternic:** Este acceptată rețeaua de 2,4 GHz.
- **Spațiu liber în jur:** Mențineți o distanță de cel puțin 3 m între stația de referință RTK și orice perete sau copac.

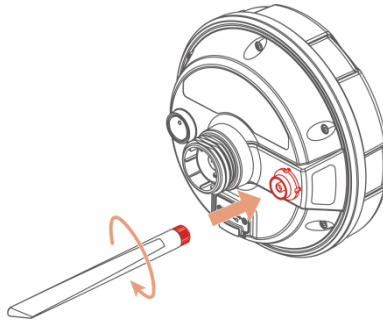


## Asamblarea stației de referință RTK

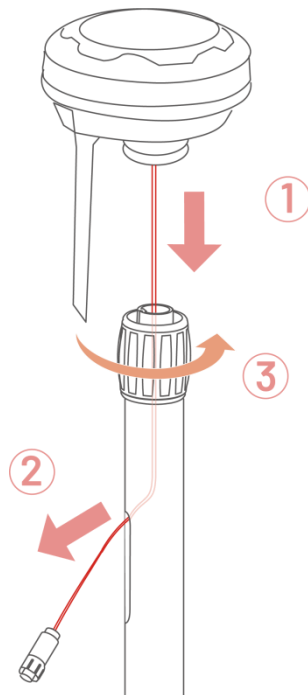
1. Conectați cei doi stâlpi de montare și țărușul în formă de trident.



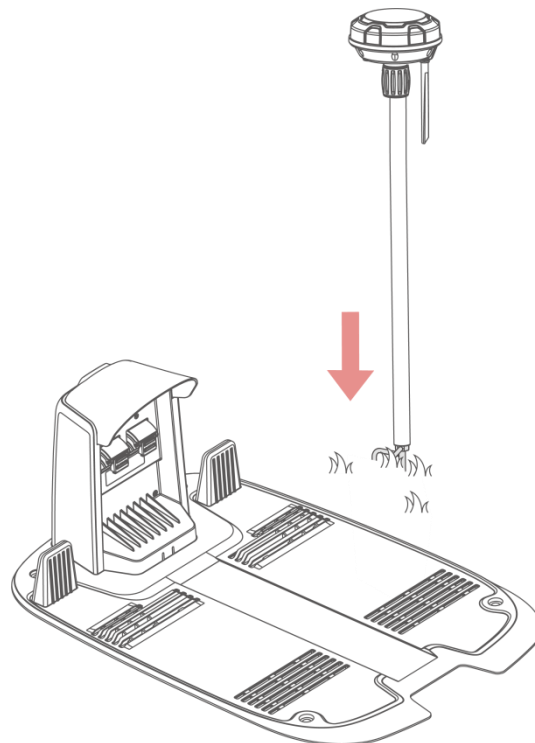
2. Atașați antena radio la stația de referință RTK.



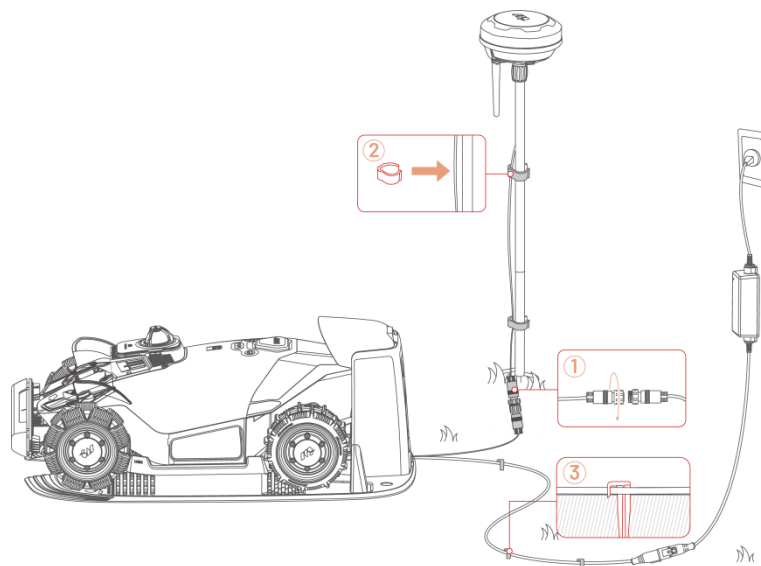
3. Introduceți cablul stației de referință RTK prin stâlpul de montare.
4. Montați stația de referință RTK pe stâlpul de montare.



5. Instalați în siguranță stația de referință RTK în apropierea stației de încărcare.



6. Conectați cablul stației de referință RTK la cablul stației de încărcare (cel mai scurt).
7. Utilizați brida pentru cablu și țărușul pentru cablu pentru a fixa cablurile în mod ordonat.





### 3.4 Descărcarea aplicației Mammotion

Scanați codul QR pentru a descărca aplicația Mammotion din magazinele de aplicații Android sau Apple ori căutați „Mammotion” în aceste magazine.





După instalarea aplicației, înregistrați-vă și conectați-vă. În timpul utilizării, aplicația vă poate solicita acces la Bluetooth, locație și rețeaua locală. Pentru utilizare optimă, se recomandă să permiteți permisiunile de mai sus. Pentru mai multe informații, vă rugăm să consultați Acordul nostru de confidențialitate. Accesați aplicația Mammotion > **Eu** > **Despre Mammotion** > **Acord de confidențialitate**.

Dacă doriți să vă conectați cu un cont terț, atingeți  sau  pe pagina de autentificare pentru a continua. Aplicația acceptă acum autentificarea cu conturi Google și Apple.

#### Notificare privind marca înregistrată:



Pictograma „” este marca comercială a Google LLC. Pictograma „” este marca înregistrată a Apple Inc. Toate mărcile comerciale menționate în acest manual sunt proprietatea deținătorilor lor respectivi.

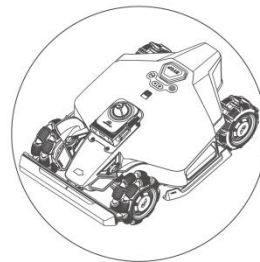
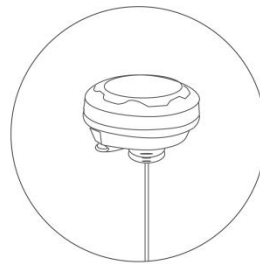
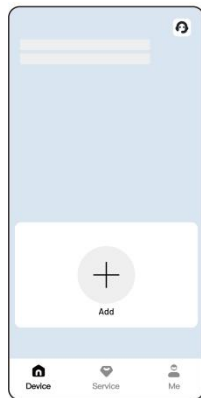
## 3.5 Configurarea produsului dvs.

### NOTĂ



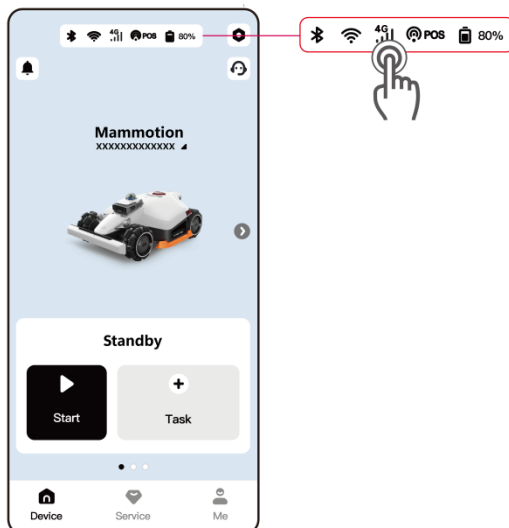
- Mențineți o distanță de 3 m sau mai mică între telefon și robot.
- Dacă utilizați date mobile 4G, puteți sări peste configurarea Wi-Fi, dar conectarea la Wi-Fi este recomandată pentru performanțe optime.

1. Atingeți **+** pentru a adăuga robotul și/sau stația de referință RTK.
2. Urmați instrucțiunile de pe ecran pentru a vă conecta produsul și a vă conecta la Wi-Fi.
3. Urmați instrucțiunile de pe ecran pentru a activa cartela SIM încorporată.



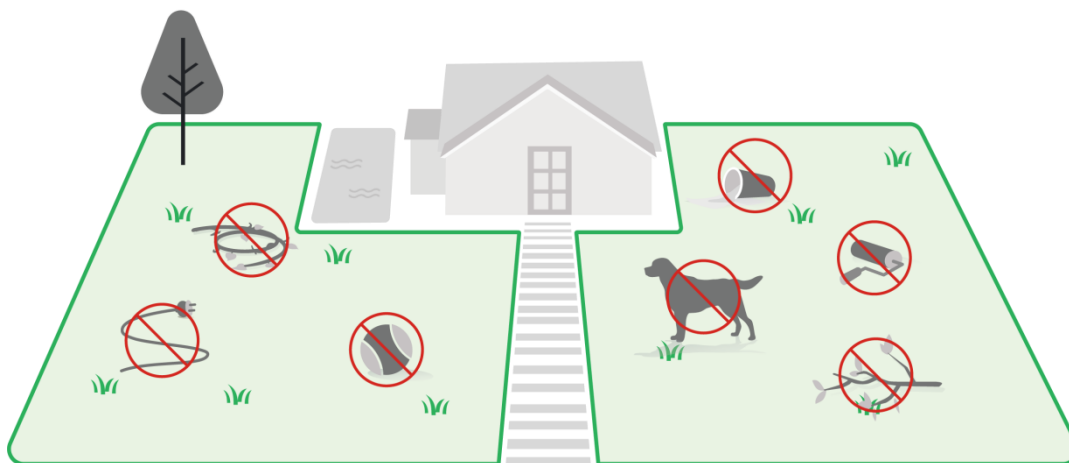
Dacă nu ați activat cartela SIM în timpul procesului de conectare a robotului, puteți face acest lucru atingând Bara de stare de pe pagina principală:

1. Atingeți **Bara de stare** pe pagina principală.
2. Atingeți butonul **stare 4G**.
3. Atingeți **Activare** și așteptați finalizarea cu succes a activării.

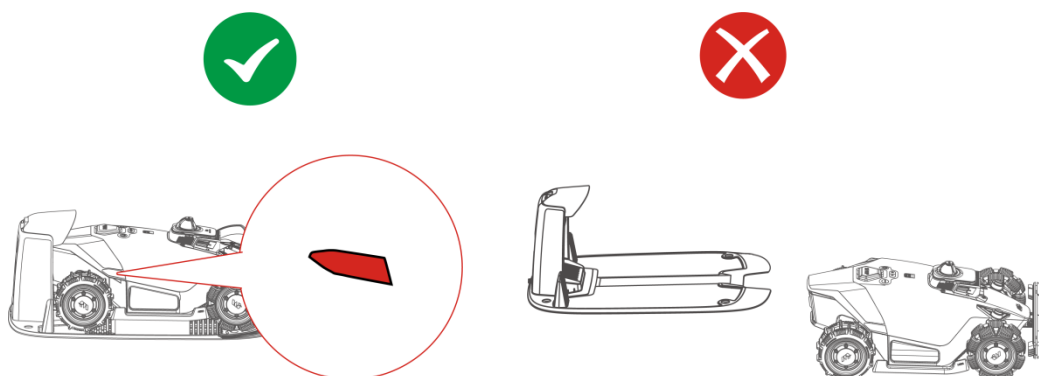


### 3.6 Pregătiri înainte de cosirea gazonului

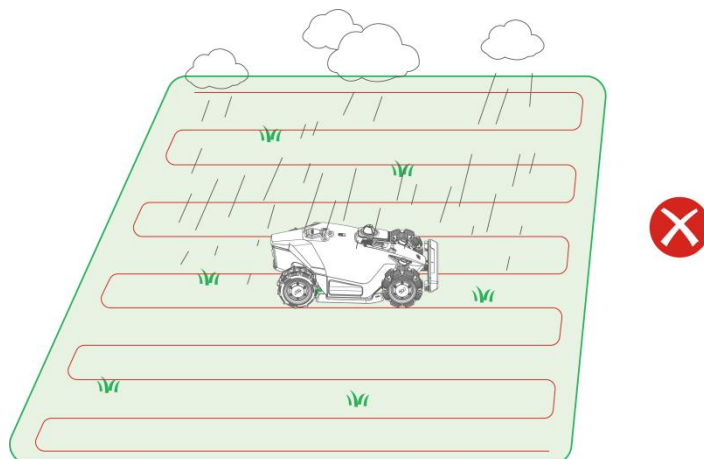
- Îndepărtați resturile, grămezile de frunze, jucăriile, cablurile, pietrele și alte obiecte de pe gazon.
- Asigurați-vă că nu se află copii sau animale pe gazon.



- Asigurați-vă că robotul este corect așezat pe stația de încărcare și că LED-ul lateral este roșu. Apoi, finalizați calibrarea în aplicație.

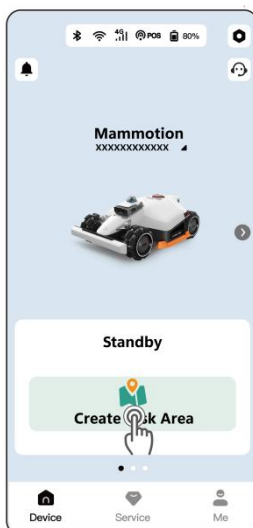



- Pentru cele mai bune rezultate la cosire, se recomandă cosirea pe vreme uscată. Cositul pe ploaie poate face ca iarba să se lipească de robot și să provoace alunecarea. NU cosiți în condiții meteo nefavorabile, cum ar fi ploaie torențială, furtuni sau ninsoare.

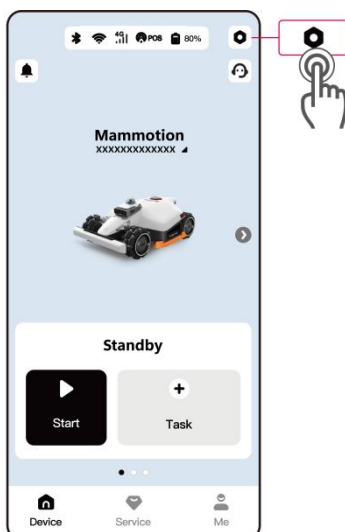


## 3.7 Cartografierea și cosirea gazonului dvs.

1. Atingeți **Creați zonă de cosit** pe pagina principală.
2. Citiți și urmați instrucțiunile din aplicație pentru a verifica dacă robotul este pregătit pentru cartografiere.
3. Atingeți **Porniți maparea** pentru a începe cartografierea peluzei dvs.
4. Atingeți **Cosire** pentru a începe cositul după finalizarea cartografierii.



Nu mutați stația de referință RTK după ce harta este creată, altfel zona de lucru va deveni inexactă. În cazul relocării unei stații de referință RTK, reinstalați-o în poziția sa originală sau accesați  > **Setări robot** > **Ștergeți harta** pentru a șterge harta curentă și apoi remapați gazonul.



## 3.8 Reîncărcare





### NOTĂ

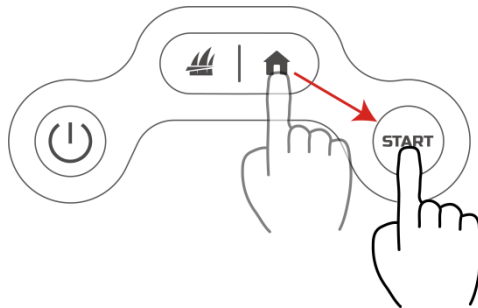
Robotul trebuie să fie într-o zonă de lucru pentru a merge la încărcare.

### Pentru a reîncărca

- Atingeți  pe pagina Hărți din aplicația Mammotion.

### SAU

- Apăsați butonul  de pe robot, apoi apăsați  pentru a ghida robotul către stația de încărcare.



# 4 Tuns zilnic

## 4.1 DropMow

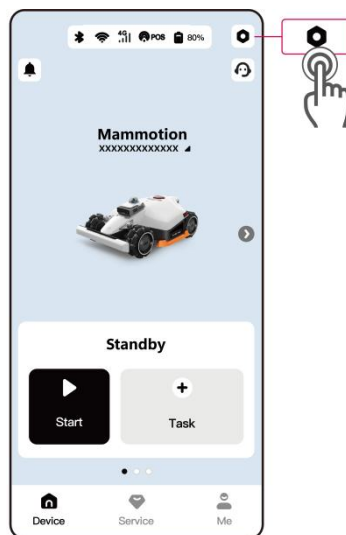
DropMow este utilizat pentru cosirea ocazională a peluzelor nemapate sau pentru cosirea de retuș în afara zonelor mapate.

Utilizările recomandate includ:

- Zone de cosire pe care robotul nu le poate accesa în mod normal.
- Sarcini temporare de cosire care nu necesită o hartă completă.

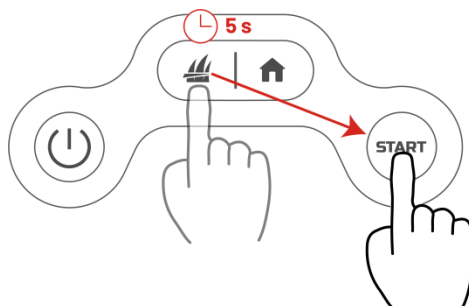
**Pentru a utiliza DropMow:**

- Atingeți  > **Funcții Beta** > **DropMow** prin aplicație.



**SAU**

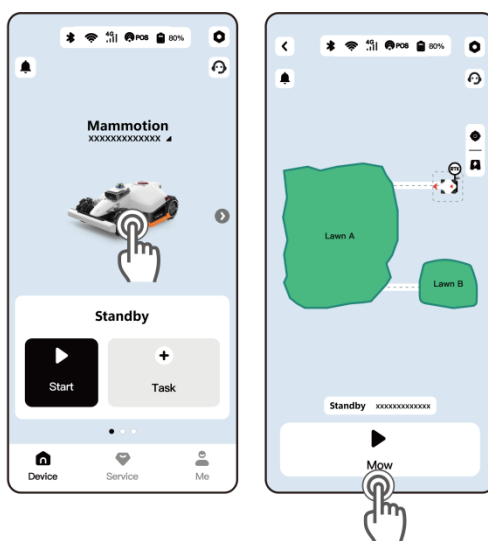
- Apăsați și mențineți apăsat  timp de 5 s, apoi apăsați  pe robot.



## 4.2 Sarcină regulată (Setări personalizate)

Pentru a personaliza sarcina de cosit:

1. Atingeți imaginea robotului pentru a accesa pagina Hărții.
2. Atingeți **Cosire** ► pentru a accesa pagina de sarcini.
3. Atingeți **Zona de lucru** pentru a selecta zona pe care doriți să o tundeți.
4. Atingeți **Setări** pentru a configura setările sarcinii.
5. Apăsați pe **Start** pentru a începe cositul.



## 4.3 Sarcină programată

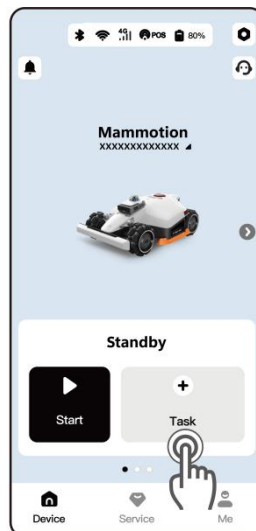
### NOTĂ



- Sarcinile programate nu pot fi create în timp ce robotul este în funcțiune.
- Sarcinile programate pot fi setate după ce a fost creată o zonă de lucru.

### Pentru a programa o sarcină de cosire automată:

1. Pe pagina principală, atingeți **+** dacă nu a fost creată încă nicio sarcină.
2. Atingeți **Zona de cosit** pentru a selecta zona de cosit.
3. Atingeți **Setări** pentru a configura parametrii.
4. Atingeți **Programare** pentru a seta data și ora, apoi atingeți **Salvare**.
5. În cele din urmă, atingeți din nou **Salvare** pentru a confirma și a salva sarcina programată.



# 5 Aplicația Mammotion

Cu aplicația Mammotion, puteți personaliza, gestiona și monitoriza complet robotul, permițându-vă să controlați experiența de cosire de oriunde.

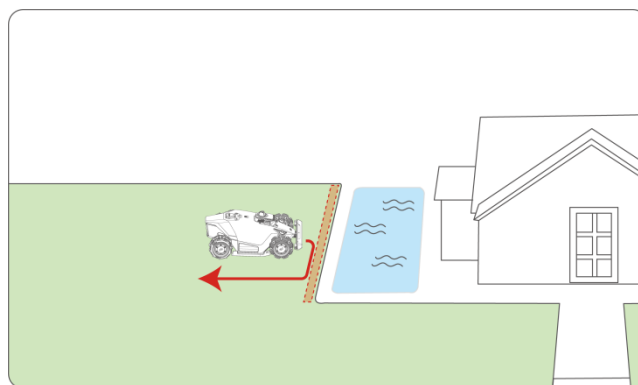
## 5.1 Elemente hartă

### Gard virtual

Un gard virtuală acționează ca o barieră invizibilă, definind perimetrele sau restricționând accesul în zonele în care nu doriți ca robotul să intre.

Utilizările recomandate includ:

- Gazon cu perimetre neclare sau nedefinite.
- Elemente de apă, cum ar fi piscinele sau iazurile.



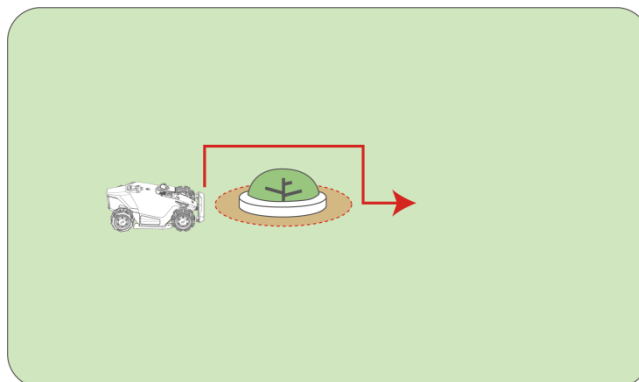
### Zonă interzisă

O zonă interzisă este o zonă pe care doriți ca robotul dvs. să o evite complet. Sunt esențiale pentru protejarea robotului dvs. împotriva deteriorării și pentru a-l menține departe de zonele sensibile sau periculoase. Robotul nu va tunde în zonele interzise.

Utilizările recomandate includ:

- Tufe joase de flori, în special cele mai joase de 20 cm.
- Marginile apei, cum ar fi iazurile sau piscinele, în special acolo unde nu există o delimitare clară.
- Obiecte transparente, cum ar fi plase pentru țânțari sau uși din sticlă.
- Obstacole mici sau joase, de exemplu, sfori pentru rufe, corzi de cort sau conducte de apă.
- Adăposturi pentru animale de companie.
- Plante valoroase sau delicate, inclusiv culturi și plante ornamentale.

- Echipamente de irigații, cum ar fi furtunuri și aspersoare.

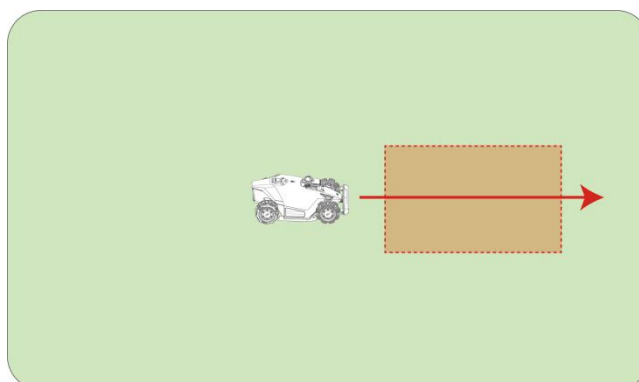


### **Zone fără oprire**

O zonă fără oprire este o zonă în care robotul dezactivează evitarea obstacolelor în timp ce se deplasează către o zonă de lucru sau către o altă locație, precum și atunci când se duce să se încarce. Este utilă pentru zone complexe, dar sigure, unde robotul s-ar putea bloca altfel.

Utilizările recomandate includ:

- Zonele de gazon care pot fi recunoscute greșit ca fiind invalide din cauza schimbărilor sezoniere.
- Zone cu obstacole joase și sigure.



## Adăugarea unei Garduri virtuale / Zone interzise / Zone fără oprire

1. Atingeți imaginea robotului de pe pagina principală pentru a accesa pagina Hartă.
2. Atingeți **Hartă**.
3. Apăsați pe **Creare**.
4. Selectați **Gard virtual / Zonă interzisă / Zonă fără oprire** și urmați instrucțiunile din aplicație pentru a finaliza adăugarea.



## 5.2 Setări de cosire

### Modul traseu de tăiere

Selectați modul optim în funcție de starea gazonului și aspectul dorit din **Tundere > Setări > Mod traseu de tundere**.

- **Doar ture perimetrare:** Tunde doar marginile gazonului.
- **Zigzag:** Creează dungii clasice.
- **Traseu în formă de tablă de șah:** Tunde în model încrucișat pentru un finisaj dens și uniform.
- **Traseu zigzag adaptiv:** Robotul ajustează automat traseul pentru eficiență.

### Model

Adăugați text sau imagini pe harta dvs. pentru a vă personaliza gazonul și a vă exprima. Pe hartă, accesați **Creare > Model** pentru a adăuga un model.

## 5.3 Siguranță și protecție

### Detectarea obstacolelor

Reglați sensibilitatea robotului la obiecte și la terenul variabil din calea sa. Puteți selecta unul dintre cele trei niveluri de sensibilitate din **Tundere > Setări > Mod detectare obstacole**:

- **Sensibil:** Crește sensibilitatea robotului atât la obstacolele standard, cât și la zonele fără iarbă (de exemplu, pavaj, pietriș). Utilizați acest mod pe peluze complexe.
- **Standard:** Detectează și evită obstacolele comune (de exemplu, jucării, mobilier) întâlnite în timpul cosirii. Aceasta este setarea implicită recomandată.
- **Oprit:** Dezactivează detectarea obstacolelor. Utilizați numai în medii specifice și controlate unde detectarea este inutilă sau interferează cu funcționarea.

### Detectarea ploii

Robotul dumneavoastră este echipat cu senzori de ploaie încorporați. Dacă este activată această funcție, robotul va opri automat cositul și se va întoarce la stația de încărcare atunci când se detectează ploaie.

- Activați această funcție în **Setări > Protecție la ploaie**.

### Siguranța faunei sălbatice

Această funcție ajută la protejarea animalelor nocturne în timpul funcționării pe timp de noapte. Puteți seta robotul să efectueze **Cosire la viteză redusă** sau **Oprire cosire** exclusiv în timpul orelor de noapte.

- Activați această funcție în **Setări > Siguranța faunei sălbatice**.

## 5.4 Securitate și urmărire

### Alarmă de depășire a graniței virtuale

Aplicația vă va trimite o notificare push dacă robotul se deplasează la mai mult de 50 m distanță de zona desemnată pentru sarcină, avertizându-vă cu privire la o posibilă mișcare neautorizată.

- Pentru utilizare, accesați **Eu > Găsiți dispozitivul meu** și activați **Notificări de localizare**.

## Urmărire prin GPS în caz de furt

Dacă robotul dvs. lipsește, puteți urmări locația acestuia în timp real prin GPS, cu condiția ca robotul să fi fost conectat la aplicația Mammotion.

- Pentru utilizare, accesați **Eu > Găsiți dispozitivul meu** și activați **Înregistrare locație**.

## 5.5 Poziționare

Robotul utilizează un modul LiDAR, un modul de viziune și o stație de referință RTK pentru poziționare. Cu o stație de referință RTK, robotul dispune de mai multe moduri de poziționare. Pentru a comuta modul de poziționare, accesați **Bară de stare > Mod de poziționare**.

### Antena prin Datalink

Stația de referință RTK primește corecțiile semnalului satelitar și le transmite direct către robot folosind un semnal LoRa dedicat, cu latență redusă. Acest mod oferă cea mai stabilă comunicare a datelor de corecție, cu cea mai mică latență și cea mai rapidă viteză.

**Utilizări recomandate:** Peluze unde există o linie clară de vizibilitate sau obstacole minime între stația de referință RTK și robot, iar robotul se află în raza semnalului LoRa.

### Antena prin Internet

Stația de referință RTK primește corecțiile semnalului satelit și le transmite robotului folosind Internetul. Acest mod extinde raza de acțiune.

#### Utilizări recomandate:

- Gazonuri mari sau complexe, unde distanța este prea mare pentru Antena prin Datalink.
- Peluze care beneficiază de o acoperire Wi-Fi puternică și stabilă atât pentru stația de referință RTK, cât și pentru robot.

### iNavi NetRTK


Robotul primește corecțiile RTK direct de la un serviciu cloud la distanță printr-o rețea 4G, eliminând necesitatea unei stații de referință RTK locale pe proprietatea dumneavoastră.

**Utilizări recomandate:** Peluze unde nu există locații potrivite pentru instalarea unei stații de referință RTK și care sunt acoperite de o rețea 4G stabilă.

## 5.6 Încărcați jurnalele

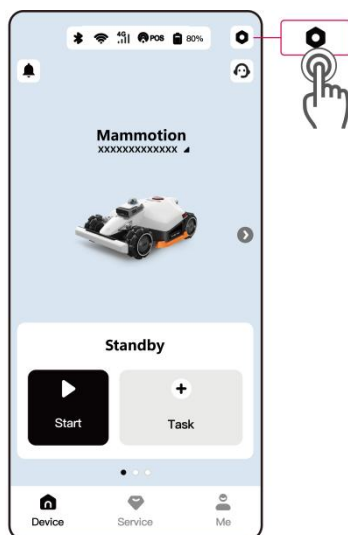
Dacă întâmpinați probleme în timpul utilizării, puteți încărca jurnalele corespunzătoare pentru a ajuta echipa noastră de asistență tehnică să diagnosticheze și să rezolve problema eficient.

### Pentru a încărca jurnalele:

1. Atingeți  pentru a accesa pagina Setări.
2. Atingeți **Încărcați jurnalele** și urmați instrucțiunile din aplicație pentru a finaliza încărcarea.

### Alternativ:


Accesați **Eu** > **Încărcare jurnale** și urmați instrucțiunile din aplicație pentru a finaliza încărcarea.



## 5.7 Actualizare firmware

Pentru o experiență optimă, asigurați-vă că robotul și stația de referință RTK sunt actualizate la cea mai recentă versiune de firmware.

### Pentru a actualiza firmware-ul:

1. Accesați  > **Informații despre dispozitiv** > **Versiune robot** pentru a actualiza firmware-ul.
2. Asigurați-vă că robotul este conectat la o rețea stabilă.
3. În timpul actualizării, vă rugăm să evitați ieșirea din aplicație, efectuarea altor operațiuni sau oprirea robotului.

## 6 Întreținerea

Pentru a menține performanța optimă a cosirii și a prelungi durata de viață a robotului dumneavoastră, Mammotion recomandă efectuarea unor inspecții și întrețineri regulate. Pentru siguranță, purtați întotdeauna îmbrăcăminte de protecție, cum ar fi pantaloni și încălțăminte de lucru; evitați să purtați sandale deschise sau să mergeți desculți în timpul întreținerii.

- NU utilizați un aparat de spălat cu presiune înaltă sau solvenți pentru a curăța robotul.
- După spălare, asigurați-vă că robotul este așezat pe sol în orientarea sa normală, nu răsturnat.
- NU întoarceți robotul pentru a spăla șasiul. Dacă îl întoarceți invers pentru curățare, asigurați-vă că îl readuceți ulterior în poziția corectă. Această măsură de precauție este necesară pentru a preveni scurgerea apei în motor, lucru ce poate afecta funcționarea normală.

### 6.1 Curățare

#### Robot

##### AVERTIZARE



- Asigurați-vă că robotul este complet oprit înainte de a începe orice lucrare de curățare.
- Opriti întotdeauna robotul înainte de a-l întoarce cu susul în jos.
- Când întoarceți robotul cu susul în jos, manevrați-l cu grijă pentru a evita deteriorarea modulului LiDAR.

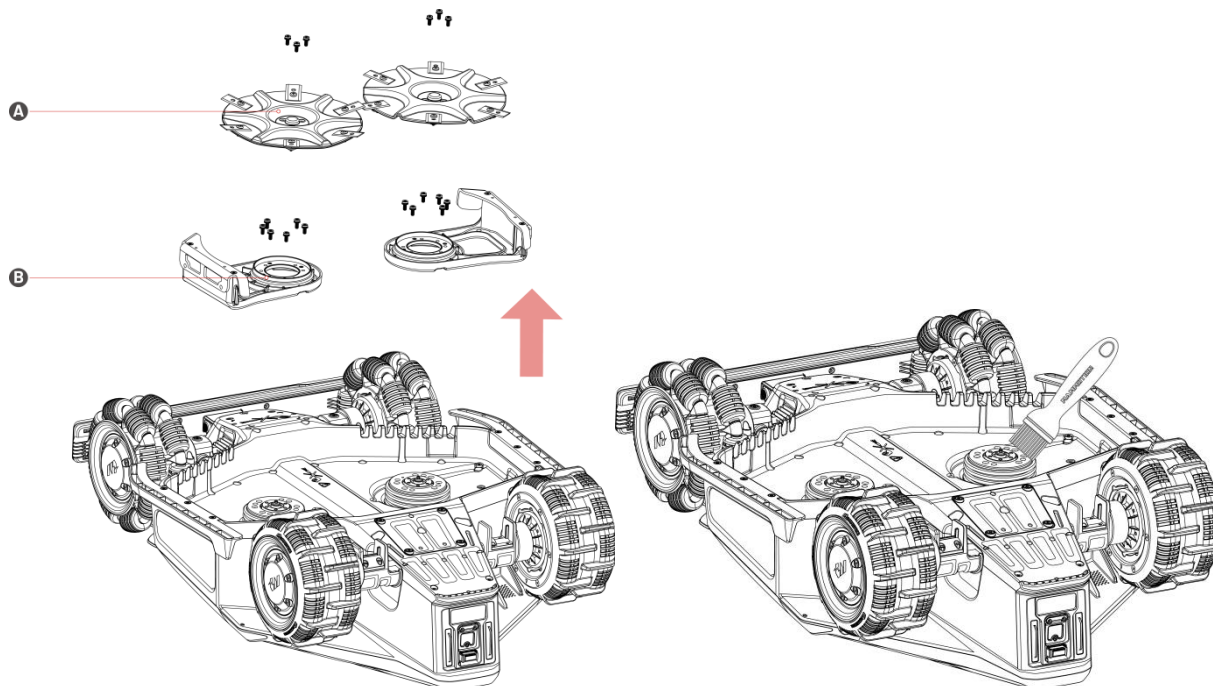
#### Carcasă

Folosiți o perie moale sau o cârpă umedă pentru a curăța carcasa robotului. Evitați utilizarea alcoolului, a benzinei, a acetonei sau a altor solvenți corozivi ori volatili, deoarece acestea pot deteriora aspectul robotului și componentele sale interne.

## Partea inferioară

Purtați mănuși de protecție în timpul curățării șasiului și a discurilor de tăiere. Folosiți o perie pentru a îndepărta resturile. Verificați dacă lamele sunt deteriorate și asigurați-vă că lamele și discurile de tăiere se pot roti liber. Nu folosiți obiecte ascuțite pentru a curăța partea inferioară.

Îndepărtați discul de tăiere **(A)** și protecția lamei de tăiere **(B)** și curățați-le temeinic.



## Roți

Curățați roțile folosind o perie sau un furtun de apă. Îndepărtați noroiul, dacă există.

## Modul cameră de viziune / LiDAR

Ștergeți lentila camerei de vizionare / modulul LiDAR cu o cârpă din microfibră pentru a îndepărta orice pete.

## Spate

Curățați regulat plăcuțele de încărcare din spate și receptorul cu infraroșu cu o cârpă pentru a îndepărta resturile de iarbă și murdăria. Menținerea acestor piese curate previne defecțiunile de încărcare.

## Curățarea stației de încărcare

Deconectați stația de încărcare înainte de curățare sau efectuarea întreținerii stației de încărcare. Folosiți o perie și o cârpă pentru a curăța emițătorul cu infraroșu și contactul de încărcare.

## Curățarea stației de referință RTK

Ștergeți stația de referință RTK cu o cârpă pentru a îndepărta orice murdărie acumulată.

## 6.2 Întreținerea lamelor de tăiere

### AVERTIZARE

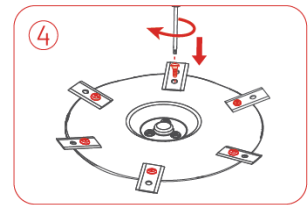
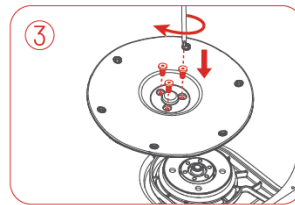
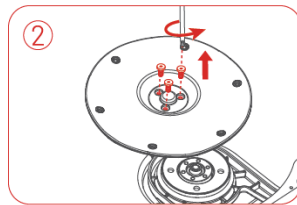
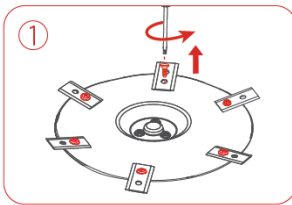
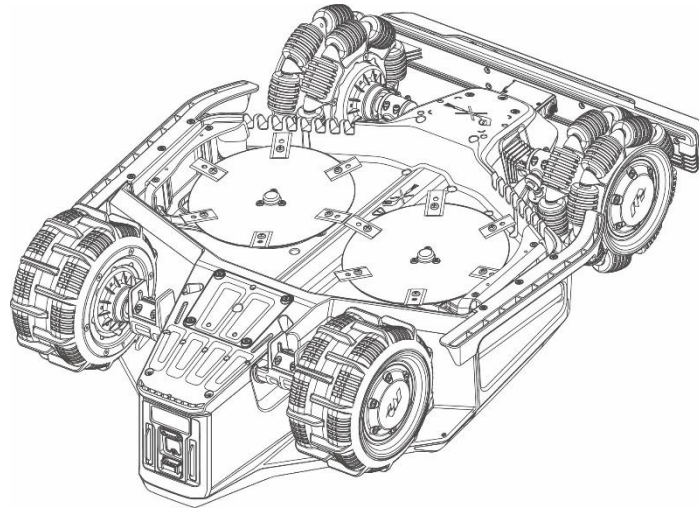


- Purtați întotdeauna mănuși de protecție atunci când înlocuiți discul de tăiere sau lamele. NU utilizați o șurubelniță electrică în timpul instalării.
- La înlocuirea discului de tăiere sau a lamelor, înlocuiți toate șuruburile în același timp pentru a asigura performanța optimă a tăierii.
- După instalare, asigurați-vă că toate lamele de tăiere se pot roti liber.

- Pentru a asigura performanța optimă în timpul depozitării pe termen lung, mențineți arborele motorului hub uscat și curat. Întreținerea regulată a arborelui motorului ajută la prevenirea acumulării de murdărie și umiditate, care pot afecta funcționarea motorului. Motorul are o durată de viață estimată de 1500 ore de funcționare.
- Lamele de tăiere sunt considerate piese de uzură și trebuie înlocuite dacă se uzează sever. Se recomandă înlocuirea lamelor la fiecare 3 luni sau după 150 de ore de utilizare. Pentru iarba mai deasă, poate fi necesară înlocuirea mai frecventă a lamei.

## Înlocuirea lamelor de tăiere

1. Opriți robotul.
2. Așezați robotul cu partea inferioară în sus pe o suprafață moale și curată, având grijă să nu exercitați presiune asupra modului LiDAR.
3. Îndepărtați lamele de tăiere vechi cu ajutorul șurubelniței incluse, folosind capul Phillips.
4. Instalați noile lame de tăiere folosind șuruburile incluse. Asigurați-vă că lamele se pot roti liber și sunt instalate în siguranță.



## 6.3 Întreținerea bateriei

- Încărcați robotul la cel puțin 80% înainte de depozitarea pe termen lung pentru a preveni descărcarea excesivă a bateriei.
- Reîncărcați robotul până la cel puțin 80% la fiecare 90 de zile, chiar și atunci când nu este utilizat.
- Asigurați-vă că porturile de încărcare ale robotului sunt curate și uscate înainte de depozitare sau încărcare.

## 6.4 Depozitare

Pentru a vă asigura că robotul dumneavoastră este în stare optimă pentru următorul sezon de cosit, depozitați corect robotul și stația de încărcare.

### Depozitarea robotului

Dacă temperatura ambientală scade sub -10 °C, păstrați robotul în interior.

1. Scoateți robotul de pe stația de încărcare și asigurați-vă că nivelul bateriei este de cel puțin 80%.
2. Opriți robotul.
3. Curățați robotul cu o cârpă umedă sau o perie moale. NU răsturnați robotul pentru a-i curăța șasiul cu apă.
4. Lăsați robotul să se usuce. NU-L ÎNTORCEȚI CU SUSUL ÎN JOS ÎN TIMPUL ACESTUI PROCES.
5. Aplicați lubrifiant anticoroziv pe pad-urile de încărcare. NU aplicați substanțele chimice pe alte părți ale robotului, în special pe zonele de contact metalice, cu excepția conectorilor.
6. Îndepărtați bara de protecție și curățați slotul de conectare cu o perie.
7. Curățați bara de protecție cu o perie.
8. Scoateți cheia de securitate.
9. Depozitați robotul în interior.

## **Depozitarea stației de încărcare**

Dacă temperatura ambientală scade sub  $-20^{\circ}\text{C}$ , păstrați stația de încărcare în interior.

1. Deconectați alimentarea electrică.
2. Îndepărtați țăruii.
3. Folosiți o perie și o cârpă pentru a curăța temeinic stația de încărcare.
4. Depozitați stația de încărcare și sursa de alimentare în interior.

## **Depozitarea stației de referință RTK**

Dacă temperatura ambientală este peste  $-20^{\circ}\text{C}$ :

1. Deconectați stația de referință RTK.
2. Înfășurați cablul în jurul stației de referință RTK și strângeți capacul de protecție.
3. Acoperiți stația de referință RTK cu o pungă de plastic sau cu o husă.

Dacă temperatura ambientală scade sub  $-20^{\circ}\text{C}$ , păstrați stația de referință RTK în interior:

Dacă stația de referință RTK este instalată la sol, urmați pașii de mai jos:

1. Șterge harta din aplicația Mammotion.
2. Deconectați stația de referință RTK.
3. Îndepărtați stația de referință RTK de pe stâlpul de montare.
4. Îndepărtați antena.
5. Folosiți o cârpă pentru a curăța stația de referință RTK.
6. Depozitați stația de referință RTK, antena și suportul de podea RTK în interior.

Dacă stația de referință RTK este instalată pe perete, urmați pașii de mai jos:

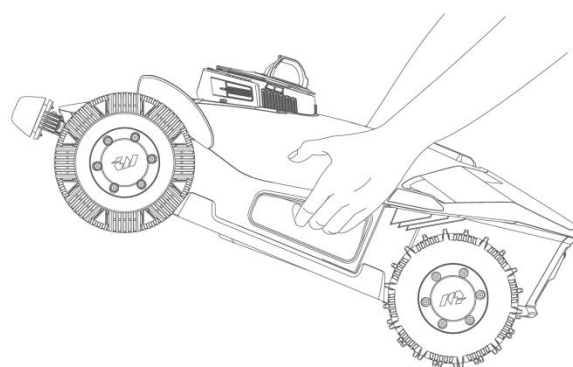
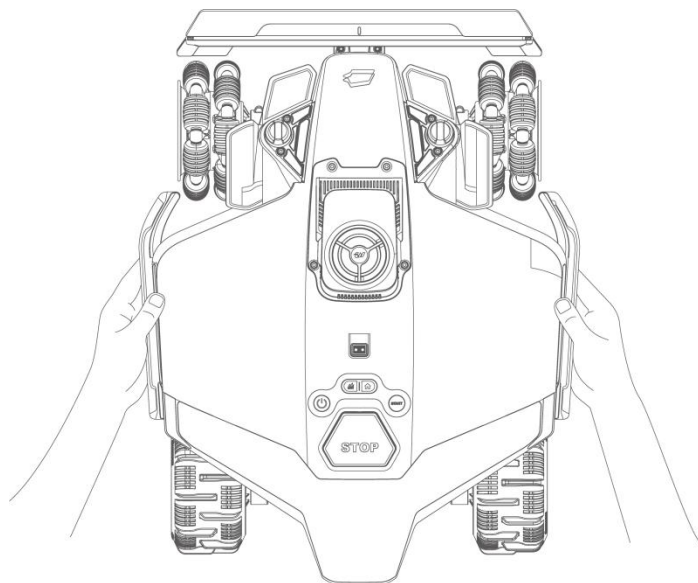
1. Deconectați stația de referință RTK.
2. Scoateți stația de referință RTK de pe suportul de perete RTK.
3. Îndepărtați antena.
4. Folosiți o cârpă pentru a curăța stația de referință RTK.
5. Depozitați stația de referință RTK și antena în interior.

## 7 Transport și mutare

Pentru transportul pe distanțe lungi, Mammotion recomandă utilizarea ambalajului original atât pentru robot, cât și pentru stația de încărcare și stația de referință RTK.

### Pentru a muta robotul în siguranță:

1. Opriți robotul.
2. Ridicați robotul folosind mânerul său.
3. Țineți discul de tăiere departe de corpul dumneavoastră.



## 8 Eliminare

### ATENȚIE



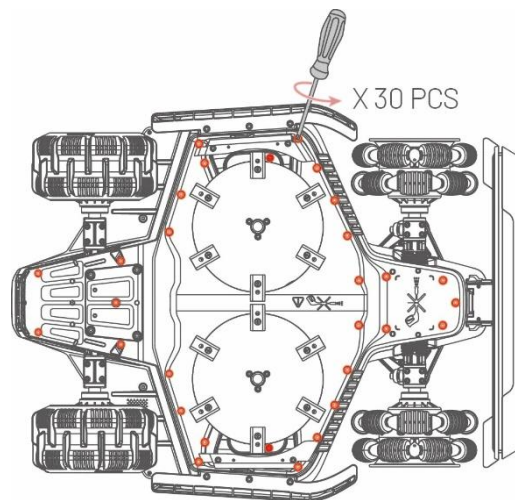
Scoateți bateria numai atunci când eliminați produsul. Scoaterea acesteia în alte situații va duce la anularea garanției.

La eliminarea produsului, vă rugăm să respectați reglementările și cerințele locale.

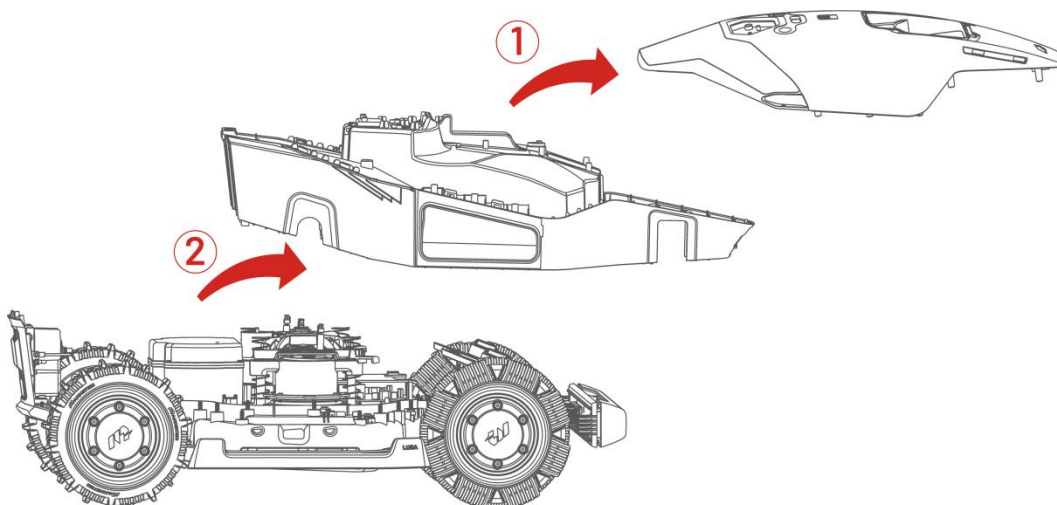
Nu aruncați bateriile împreună cu deșeurile menajere obișnuite. Scoateți bateria și returnați-o la un punct de colectare.

### Pentru a scoate bateria:

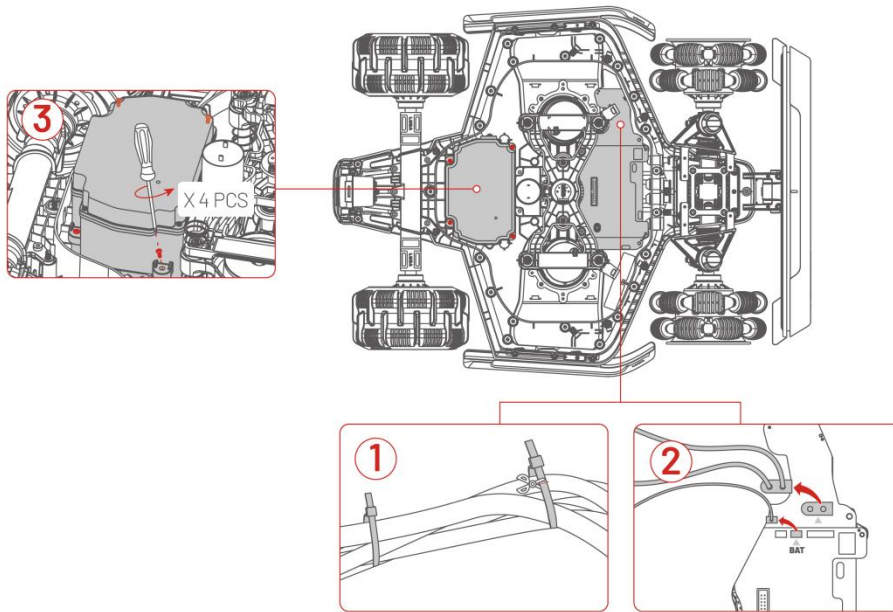
1. Întoarceți robotul cu susul în jos și slăbiți șuruburile folosind șurubelnița hexagonală inclusă.



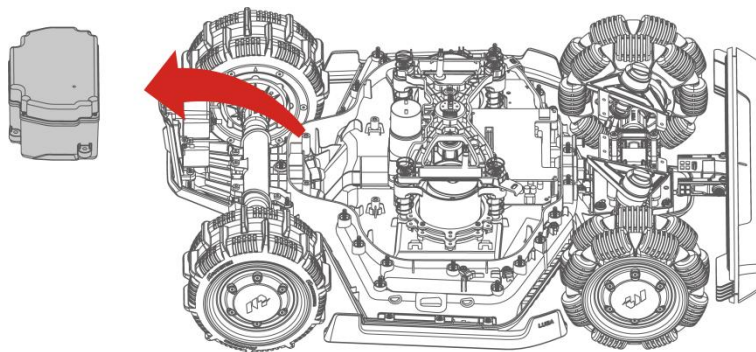
2. Rotiți robotul în poziție verticală, apoi îndepărtați capacul superior și cadrul median.



**3.** Tăiați clema de plastic și deconectați cablurile bateriei.



**4.** Scoateți bateria.



# 9 Specificații produs

## 9.1 Specificații tehnice

Versiunea standard (Înălțime de tăiere: 25-70 mm)			
Specificații	LUBA 3 AWD		
	1500	3000	5000
Model	LUB3S1	LUB3S2	LUB3S3
Suprafață de tuns	1.500 m <sup>2</sup>	3.000 m <sup>2</sup>	5.000 m <sup>2</sup>
Gestionare zone multiple max.	15	30	50
Motor	Tracțiune integrală (AWD)		
Panta maximă în interiorul zonei de lucru	80 % (38,6°)		
Pantă maximă la margine	40% (21,8°)		
Capacitate verticală de trecere peste obstacole	50 mm		
Lățime de tăiere	400 mm		
Ajutarea înălțimii de tăiere	25-70 mm		
Timp de încărcare (15-100%)	80 min	105 min	130 min
Timp de cosire per încărcare (100-15%)	113 min	150 min	180 min
Reîncărcare automată	DA		
Urmărire prin GPS în caz de furt	DA		
Alarmă de depășire a graniței virtuale	DA		

<b>Versiunea standard (Înălțime de tăiere: 25-70 mm)</b>		
<b>Vizualizarea graniței virtuale</b>		DA
<b>Senzor de ridicare</b>		DA
<b>Senzor de înclinare</b>		DA
<b>Acoperire semnal RTK</b>	Nu se aplică	<b>Modele UE/UK:</b> N / A
		<b>Modele AU/America de Nord:</b> Net: 5 km Datalink: 120 m
<b>Poziționare și navigare</b>	Modul LiDAR 360° și modul AI Vision	<b>Modele UE/UK:</b> Modul LiDAR 360°, AI Vision și NetRTK
		<b>Modele AU/America de Nord:</b> Modul LiDAR 360°, AI Vision și RTK
<b>Evitarea obstacolelor</b>	Modul LiDAR 360°, viziune AI și tampon fizic	
<b>Comandă vocală</b>	Alexa și Google Home	
<b>Vision Monitoring</b>	DA	
<b>Conectivitate</b>	4G și Bluetooth și Wi-Fi	
<b>Nivel de putere sonoră ponderat A</b>	$L_{WA}=64$ dB, $K_{WA}=3$ dB	
<b>Nivelul de presiune sonoră ponderat A</b>	$L_{PA}=56$ dB, $K_{PA}=3$ dB	
<b>Impermeabil</b>	Robot: IPX6 Stație de încărcare: IPX6 Stație de poziționare RTK: IPX6	
<b>Detectarea ploii</b>	DA	
<b>Temperatură de funcționare recomandată</b>	0-40 °C	
<b>Temperatură recomandată pentru</b>	-10-40 °C	

<b>Versiunea standard (Înălțime de tăiere: 25-70 mm)</b>		
<b>depozitare</b>		
<b>Greutate netă</b>	19 kg	19,35 kg
<b>Dimensiuni (L x L x H)</b>	690 x 533 x 279 mm	

<b>Versiune H (înălțime de tăiere: 55-100 mm)</b>			
<b>Specificații</b>	<b>LUBA 3 AWD</b>		
	<b>1500H</b>	<b>3000H</b>	<b>5000H</b>
<b>Model</b>	LUB3H1	LUB3H2	LUB3H3
<b>Suprafață de tuns</b>	1.500 m <sup>2</sup>	3.000 m <sup>2</sup>	5.000 m <sup>2</sup>
<b>Gestionare zone multiple max.</b>	15	30	50
<b>Motor</b>	Tracțiune integrală (AWD)		
<b>Panta maximă în interiorul zonei de lucru</b>	80 % (38,6°)		
<b>Pantă maximă la margine</b>	40% (21,8°)		
<b>Capacitate verticală de trecere peste obstacole</b>	80 mm		
<b>Lățime de tăiere</b>	400 mm		
<b>Ajutarea înălțimii de tăiere</b>	55-100 mm		
<b>Timp de încărcare (15-100%)</b>	80 min	105 min	130 min

<b>Versiune H (înălțime de tăiere: 55-100 mm)</b>			
<b>Timp de cosire per încărcare (100-15%)</b>	113 min	150 min	180 min
<b>Reîncărcare automată</b>	DA		
<b>Urmărire prin GPS în caz de furt</b>	DA		
<b>Geo-Alarm</b>	DA		
<b>Vision GeoFence</b>	DA		
<b>Acoperire semnal RTK</b>	Nu se aplică	Net: 5 km Datalink: 120 m	
<b>Poziționare și navigare</b>	Modul LiDAR 360° și modul AI Vision	Modul LiDAR 360°, AI Vision și RTK	
<b>Evitarea obstacolelor</b>	Modul LiDAR 360°, viziune AI și tampon fizic		
<b>Comandă vocală</b>	Alexa și Google Home		
<b>Vision Monitoring</b>	DA		
<b>Conectivitate</b>	4G și Bluetooth și Wi-Fi		
<b>Nivel de putere sonoră ponderat A</b>	$L_{WA}=66$ dB, $K_{WA}=3$ dB		
<b>Nivelul de presiune sonoră ponderat A</b>	$L_{PA}=58$ dB, $K_{PA}=3$ dB		
<b>Impermeabil</b>	Robot: IPX6 Stație de încărcare: IPX6 Stație de poziționare RTK: IPX6		

<b>Versiune H (înălțime de tăiere: 55-100 mm)</b>		
<b>Detectarea ploii</b>	DA	
<b>Temperatură de funcționare recomandată</b>	0-40 °C	
<b>Temperatură recomandată pentru depozitare</b>	-10-40 °C	
<b>Greutate netă</b>	19,5 kg	19,73 kg
<b>Dimensiuni (L x l x Î)</b>	690 x 528 x 309 mm	

## **9.2 Specificații benzi de funcționare (pentru modelele din UE)**

### **Robot**

<b>Categorie</b>	<b>Interval de frecvență (MHz)</b>	<b>Putere transmisă maximă (dBm)</b>
LORA	863,1-869,85	<13,98
Bluetooth	2400-2483,5	<20
Wi-Fi	2400-2483,5	<20
	5500-5700	<20
	5745-5825	<13,98
GSM900	880-915 (Tx); 925-960 (Rx)	35
GSM1800	1710-1785 (Tx); 1805-1880 (Rx)	32
Bandă WCDMA I	1920-1980 (Tx); 2110-2170 (Rx)	25

<b>Categorie</b>	<b>Interval de frecvență (MHz)</b>	<b>Putere transmisă maximă (dBm)</b>
Banda WCDMA VIII	880-915 (Tx); 925-960 (Rx)	25
LTE banda 1	1920-1980 (Tx); 2110-2170 (Rx)	25
LTE banda 3	1710-1785 (Tx); 1805-1880 (Rx)	25
LTE banda 7	2500-2570 (Tx); 2620-2690 (Rx)	25
LTE banda 8	880-915 (Tx); 925-960 (Rx)	25
LTE banda 20	832-862 (Tx); 791-821 (Rx)	25
LTE banda 28	703-748 (Tx); 758-803 (Rx)	25
LTE banda 38	2570-2620 (Tx); 2570-2620 (Rx)	25
LTE banda 40	2300-2400 (Tx); 2300-2400 (Rx)	25
GNSS	1559-1610 1164-1300*	Nu se aplică

\*NOTĂ: LUBA 3 AWD 1500 / 1500H / 3000 / 3000H nu suportă această frecvență de operare.

## 9.3 Specificații baterie

Parametri	LUBA 3 AWD		
	1500/1500H	3000/3000H	5000/5000H
<b>Încărcător de baterie</b>	<p><b>Modele UE/UK/AU:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>● <b>Model:</b> TS-A210-2807501/E210-1C280750M6</li> </ul> <p><b>Intrare:</b> 200-240 V~, 50/60 Hz, Max. 1,5 A</p> <p><b>Ieșire:</b> 28 V c.c., 7,5 A, 210 W</p> <p><b>Modele America de Nord:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>● <b>Model:</b> TS-A210-2807501/E210-1C280750M6</li> </ul> <p><b>Intrare:</b> 100-240 V~, 50/60 Hz, Max. 3 A</p> <p><b>Ieșire:</b> 28 V c.c., 7,5 A, 210 W</p>		
<b>Baterie</b>	21,6 V c.c., 9,4 Ah, 203 Wh	21,6 V c.c., 12 Ah, 259,2 Wh	21,6 V c.c., 15 Ah, 324 Wh
<b>Model baterie</b>	MWBT06S04P-02	MWBT06S04P-01	MWBT06S05P-01
<b>Robot</b>	<b>Intrare:</b> 28 V c.c., 7,5 A		
<b>Stație de încărcare</b>	<p><b>Model:</b></p> <p>LUBA 3 AWD 1500/3000/5000: CHG4402</p> <p>LUBA 3AWD 1500H / 3000H / 5000H: CHG4403</p> <p><b>Intrare:</b> 28 V CC, 210 W</p> <p><b>Ieșire:</b> 28 V c.c., 7,5 A</p>		
<b>Stație de poziționare RTK</b>	Nu se aplică	<p><b>Model:</b> RTK300</p> <p><b>Intrare:</b> 12-28 V c.c., 2,3 W</p>	
<b>Temperatura de încărcare</b>	4-45 °C		
<b>AVERTIZARE:</b> Utilizați numai adaptorul de alimentare furnizat împreună cu acest produs pentru a reîncărca bateria.			

# 10 Garanție

Shenzhen Mammotion Innovation Co., Ltd. garantează că acest produs este lipsit de defecte de material și de fabricație în condiții normale de utilizare, în conformitate cu materialele produsului publicate de Mammotion pe durata perioadei de garanție. Materialele produsului publicate includ, fără a se limita la acestea, manualul de utilizare, ghidul de pornire rapidă, specificațiile, declarațiile de declinare a responsabilității și notificările din aplicație. Perioada de garanție variază în funcție de produs și de componente. Consultați tabelul de mai jos pentru produsul dumneavoastră:

<b>Componentă</b>	<b>Garanție</b>
<b>Baterie</b>	3 ani
<b>Motor</b>	
<b>Modul LiDAR</b>	
<b>PCBA</b>	
<b>Kit GPS</b>	
<b>Stație de încărcare</b>	
<b>Stație de poziționare RTK</b>	

Dacă produsul nu funcționează conform garanției pe durata perioadei de garanție, vă rugăm să contactați serviciul de asistență pentru clienți Mammotion pentru suport.

- Pentru produsele achiziționate de la un distribuitor local, vă rugăm să contactați mai întâi distribuitorul.
- Utilizatorii trebuie să prezinte o dovadă validă a achiziției, bonul fiscal sau numărul comenzii (pentru vânzările directe Mammotion). Numărul de serie al produsului este esențial pentru inițierea serviciului de garanție.
- Mammotion va depune toate eforturile pentru a soluționa problemele prin apeluri telefonice, e-mail sau chat online.
- În unele cazuri, Mammotion vă poate recomanda să descărcați sau să instalați actualizări software specifice.
- Dacă problemele persistă, este posibil să fie necesar să trimiteți produsul la Mammotion sau la un centru de service local desemnat de Mammotion pentru o evaluare suplimentară.

- Perioada de garanție pentru produs începe de la data achiziției inițiale indicată pe bonul fiscal sau pe factură.
- Pentru produsele comandate în avans, perioada de garanție începe de la data expedierii din depozitul local.
- Mammotion solicită utilizatorilor să organizeze singuri expedierea dacă doresc să trimită produsul la un centru de service local sau la Mammotion pentru o evaluare suplimentară. Mammotion va repara și va înlocui produsul fără cost dacă problema se încadrează în garanție. În caz contrar, Mammotion sau centrul de service desemnat poate percepe o taxă corespunzătoare.

#### **Exemple de defecțiuni neacoperite de garanție:**

- Nerespectarea instrucțiunilor prezentate în manualul utilizatorului.
- Dacă produsul ajunge deteriorat în timpul transportului și nu este refuzat la livrare sau dacă compania de transport nu furnizează documentație oficială care să confirme avariile. Incapacitatea de a furniza dovezi că deteriorarea a avut loc în timpul transportului.
- Defecțiunea produsului cauzată de accidente, utilizare necorespunzătoare, abuz, dezastre naturale, cum ar fi inundații, incendii, cutremure, expunere la alimente sau vărsări de lichide, încărcare necorespunzătoare sau alți factori externi.
- Daune cauzate de utilizarea produsului în moduri nepermise sau neintenționate, așa cum este specificat de Mammotion.
- Modificarea produsului sau a componentelor sale care modifică semnificativ funcționalitatea sau capacitățile fără a obține permisiunea scrisă de la Mammotion.
- Pierdere, deteriorare sau acces neautorizat la datele dumneavoastră.
- Semne de manipulare sau modificare pe etichetele produsului, numerele de serie etc.
- Nerespectarea prezentării unei dovezi valide de cumpărare de la Mammotion, cum ar fi o chitanță sau o factură, sau dacă există dovezi de falsificare sau modificare a documentelor.



**SHENZHEN MAMMOTION INNOVATION CO., LTD**

[www.mammotion.com](http://www.mammotion.com)

**Drepturi de autor © 2025, MAMMOTION Toate drepturile rezervate.**

Dacă aveți feedback cu privire la manualul de utilizare, nu ezitați să ne contactați la: [doc.support@agilex.ai](mailto:doc.support@agilex.ai).